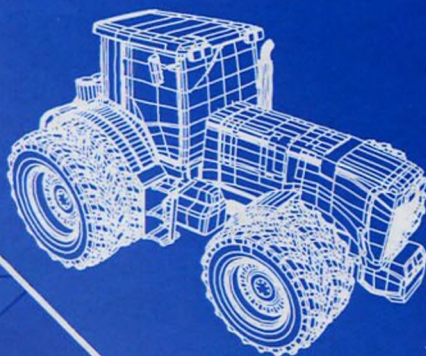


631.37

Д 46

Динаміка руху колісних тракторів



Кальченко Б.І.
Ребров О.Ю.
Кожушко А.П.
Мамонтов А.Г.
Якунін М.Є.

$$f(\omega) = \int_{-\infty}^{\infty} R_x(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial L}{\partial \dot{q}_i} \right) - \frac{\partial L}{\partial q_i} + \frac{\partial \Pi}{\partial q_i} + \frac{\partial \Phi}{\partial q_i} = \sum \Omega_i$$

<<

>>

Neppan
Publisher

2021

« 10 29 2021 »,

:
 . . , - . , , -
 ,
 . . , - . , , -
 -
 , « -
 »

. . : /
 91 . . , . . , . . -
 , . . : . . -
 , 2021. 320 . .
 ISBN 978-617-7618-9 -0.

-
 « I» -
 -150 .
 -
 ,
 .
 .99. .17. . .196

629.114.2.073.286

© . . ,
 . . ,
 . . ,
 . . ,
 . . , 2021

ISBN 978-617-7618-91-0

.....	10
1.	
.....	11
2.	
.....	21
2.1	21
2.2	36
2.3	-
Pow rMix.....	43
2.4	
PowerMix.....	64
3.	69
3.1	
.....	69
3.2	
.....	75
4.	82
4.1	-
.....	82
4.2	93
4.2.1	
-150	93
4.2.2	99
4.3	
.....	109

5.		120
6.		
6.1		129
6.2	-150	129
6.3		149
7.		
7.1		152
7.2		153
7.3		156
7.4		165
7.5		188
7.6		201
8.		
8.1		214

8.2	,	IF VF.....	219
8.3		231
9.			
		234
9.1			
	,	234
9.2			
		251
10.		276
10.1			
		276
10.2			
	-	280
10.3		287
10.4			
		290
		297